

*Юрий Николаевич Орлов*

**Институт прикладной математики им. М.В. Келдыша РАН**

**Кафедра высшей математики МФТИ**

---

# Практические задачи анализа нестационарных временных рядов

---

# Некоторые сведения из теории стационарных временных рядов

# Сходимость выборочной ФР

**T1. (Гливенко)** Эмпирическое выборочное распределение  $F_T(x)$  случайной стационарной величины равномерно по  $x$  сходится по вероятности к распределению генеральной совокупности  $F(x)$ :

$$P \left\{ \lim_{T \rightarrow \infty} \sup_x |F_T(x) - F(x)| = 0 \right\} = 1$$

**T2. (Колмогоров)** Пусть генеральное распределение  $F(x)$  непрерывно. Тогда статистика

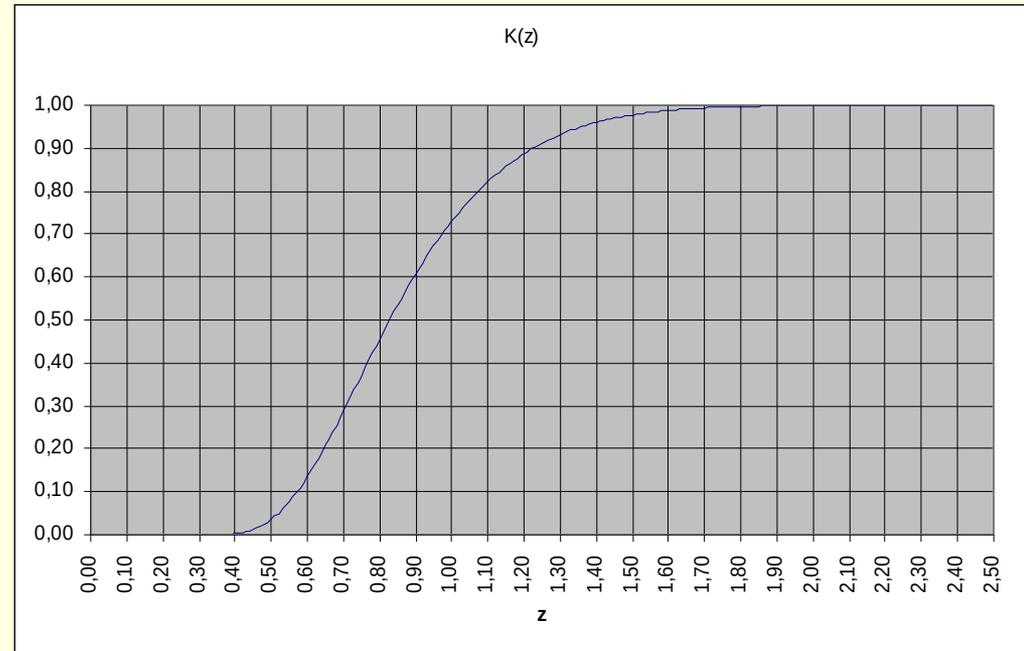
$$\sqrt{T} \sup_x |F_T(x) - F(x)|$$

супремума модуля отклонения ВФР от генеральной ФР сходится по вероятности при  $T \rightarrow \infty$  к функции Колмогорова:

$$\lim_{T \rightarrow \infty} P \left\{ 0 < \sqrt{T} \sup_x |F_T(x) - F(x)| < z \right\} = K(z) = \sum_{k=-\infty}^{\infty} (-1)^k \exp(-2k^2 z^2)$$

# Критерий Колмогорова-Смирнова

Пусть случайные величины имеют стационарное распределение и являются независимыми. Тогда вероятность того, что две выборки объема  $n$  различаются между собой в норме  $S$  менее, чем на  $\varepsilon$ , равна  $K(\varepsilon\sqrt{n/2})$



$$S_n = \sup_x |F_{1,n}(x) - F_{2,n}(x)|$$

$$\lim_{n \rightarrow \infty} P \left\{ 0 < \sqrt{\frac{n}{2}} S_n < z \right\} = K(z) = \sum_{k=-\infty}^{\infty} (-1)^k \exp(-2k^2 z^2)$$

# ЦПТ для сумм

- ТЗ. (Леви-Линдеберг) Пусть  $\{\xi_n\}$  есть последовательность независимых одинаково распределенных случайных величин, имеющих конечные матожидание  $\mu$  и дисперсию  $\sigma^2$ .

Тогда распределение величин

$$z_n = \frac{1}{\sigma\sqrt{n}} \left( \sum_{k=1}^n \xi_k - n\mu \right)$$

является асимптотически нормальным с нулевым средним и единичной дисперсией.

# ЦПТ для выборочных моментов

- Т4. (Гофдинг) Пусть  $\{x_1, \dots, x_n\}$  есть выборка из распределения  $F(x)$ , которое имеет конечные моменты

$$\mu_r = \int x^r dF(x).$$

Тогда выборочные моменты

$$m_r(n) = \frac{1}{n} \sum_{k=1}^n (x_k)^r$$

являются несмещенными состоятельными оценками генеральных моментов. Их распределения асимптотически нормальны с параметрами

$$M_r = \mu_r, \quad D_r = \frac{\mu_{2r} - \mu_r^2}{n}.$$

# Анализ стационарного процесса

- **T5. (Разложение Вольда)** Всякий стационарный случайный процесс может быть единственным образом представлен в виде некоррелированной суммы детерминированного процесса и преобразования фильтрации некоторого процесса с независимыми приращениями (белого шума)

$$\eta(t) = m(t) + \int_{-\infty}^{\infty} h(t-s)\varepsilon(s)ds$$

или, для дискретных процессов (временных рядов)

$$\eta(t) = m(t) + \sum_{k=0}^{\infty} h_k \varepsilon(t-k), \quad \sum_{k=0}^{\infty} |h_k| < \infty.$$

# Матожидание стационарного ряда

- **Эргодическая теорема (Биргхоф – Хинчин)** Пусть случайный процесс стационарный, его генеральное распределение  $F(x)$  имеет конечный первый момент  $\mu$  и дисперсию, а автокорреляционная функция такова, что

$$B(\tau) = \langle (x(t) - \mu)(x(t + \tau) - \mu) \rangle \rightarrow 0, \quad \tau \rightarrow \infty.$$

Тогда почти наверное

$$\lim_{T \rightarrow \infty} \frac{1}{T} \int_0^T x(t) dt = \int x dF(x)$$

# Трудности анализа нестационарного ряда

---

- В последовательные моменты времени наблюдаются значения **разных случайных процессов**, поэтому отсутствует понятие **генеральной совокупности**, и связанные с ней предельные теоремы и **статистические критерии**, строго говоря, **не применимы**
- **Эмпирические оценки** вероятностей попадания значений в заданный интервал с увеличением объема выборки **не сходятся** к генеральной совокупности ни в слабом смысле, ни по норме
- Если все же требуется оценить эмпирическую вероятность, то по **выборке какого объема** это следует делать, и с **какой точностью** такая оценка будет выполняться на заданном **горизонте прогноза**?

---

Поиск оптимального  
объема выборки  
для анализа нестационарного  
временного ряда

# Причины ошибки прогнозирования

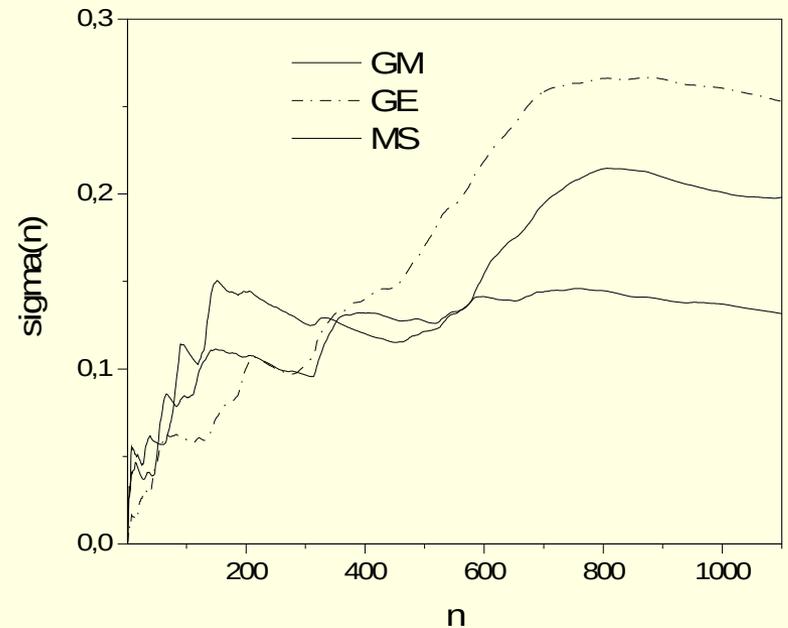
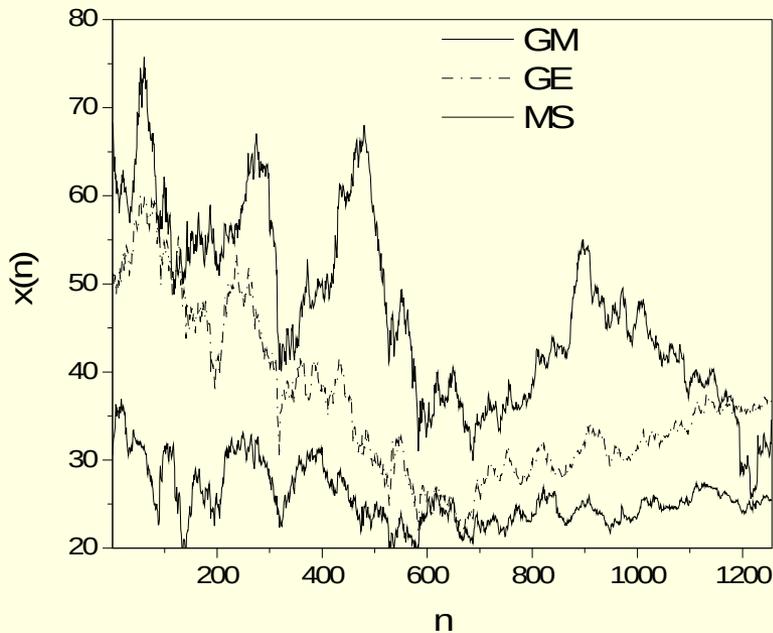
$$\langle \Psi[x(t)] \rangle_{\Delta} = \frac{1}{T} \int_{t_0}^{t_0+T} \Psi[x(t)] dt$$

**Конечность промежутка T** – нерепрезентативность выборки; для уменьшения ошибки следует увеличивать T.

**Нестационарность процесса**, т.е. изменение статистических свойств на промежутке T; для уменьшения ошибки следует уменьшать T.

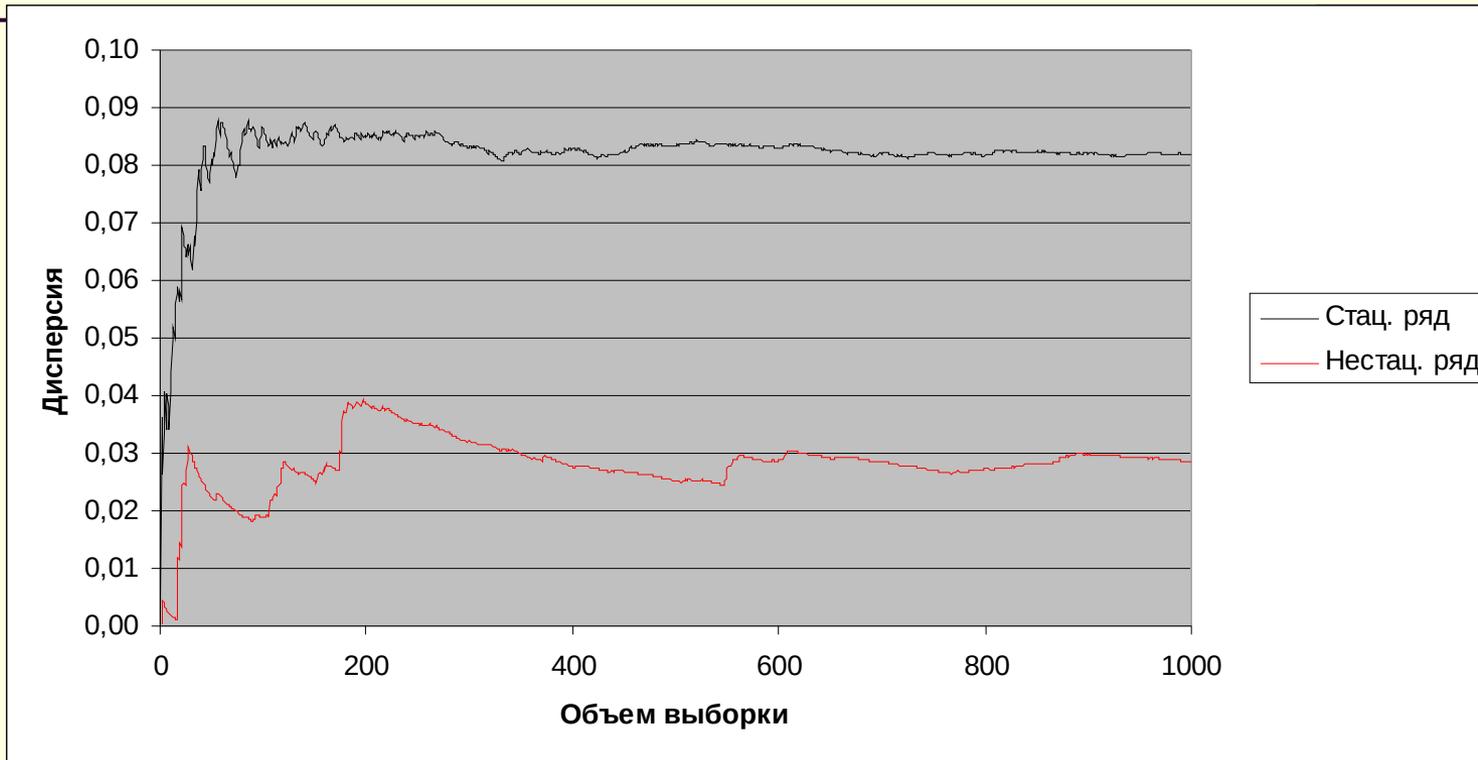
Следовательно, существует оптимальный объем выборки, на котором суммарная ошибка прогноза минимальна.

# Характерный пример



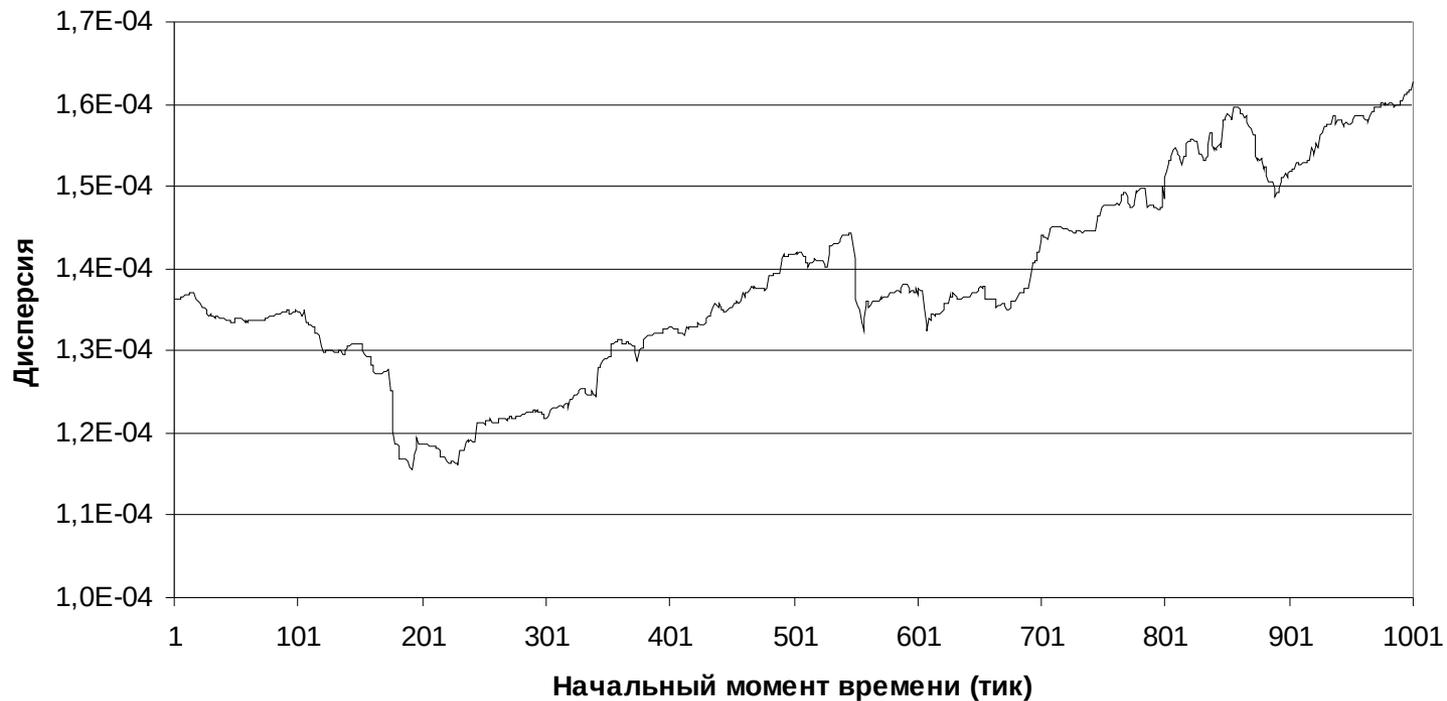
Типичное поведение относительной дисперсии как функции объема выборки нестационарного ряда: при увеличении  $n$  нет стабилизации к значению по генеральной совокупности, и даже при достаточно больших объемах выборки наблюдается рост дисперсии

# Дисперсия: stat vs non-stat



Для равномерно ограниченного ряда наблюдается кажущаяся стабилизация дисперсии, но ее нестационарные колебания сопоставимы по амплитуде с самой дисперсией, а не с шумом

# Кажущаяся стабилизация дисперсии



Выборочная дисперсия, построенная по объему 1000 данных, за 1000 шагов успевает измениться более чем на 30%, т.е. на самом деле она **не стабилизируется** к генеральному значению

# Оценка сверху ошибки прогноза

Ошибка прогнозирования ВПФР в силу нестационарности:

$$\varepsilon(t) = \int_0^1 |\hat{f}(x,t) - f(x,t)| dx$$

Ошибка прогнозирования среднего значения временного ряда:

$$|\hat{\bar{x}} - \bar{x}| = \left| \int_0^1 x \hat{f}(x) dx - \int_0^1 x f(x) dx \right| \leq \int_0^1 x \cdot |\hat{f} - f| dx = \int_0^1 x |\hat{f} - f| dx \leq \varepsilon$$

Ошибка прогнозирования собственно временного ряда:

$$\delta^2 = \int_0^1 (x - \hat{x})^2 f(x,t) dx = \int_0^1 (x - \hat{x} + \bar{x} - \bar{x})^2 f(x,t) dx = \sigma^2 + (\bar{x} - \hat{x})^2 \leq \sigma^2 + \varepsilon^2$$

# Горизонтный ряд

Расстояние между двумя ВПФР:

$$\rho(f_1, f_2) = \|f_{T_1}(x, t_1) - f_{T_2}(x, t_2)\| = \int |f_{T_1}(x, t_1) - f_{T_2}(x, t_2)| dx$$

Функционал близости между двумя ВПФР:

$$V(T, \tau; t) \equiv \rho(f_T(x, t + \tau), f_T(x, t)) = \int |f_T(x, t + \tau) - f_T(x, t)| dx$$

Горизонтным рядом  $h(t)$  называется такой минимальный объем выборки  $h(t, \tau; \varepsilon)$ , что при всех  $T \geq h(t, \tau; \varepsilon)$  выполнено условие

$$V(T, \tau; t) \leq \varepsilon$$

Равномерная по времени оценка на горизонтный ряд:

$$0 \leq V(T, \tau; t) \leq \min(2\tau/T; 2)$$

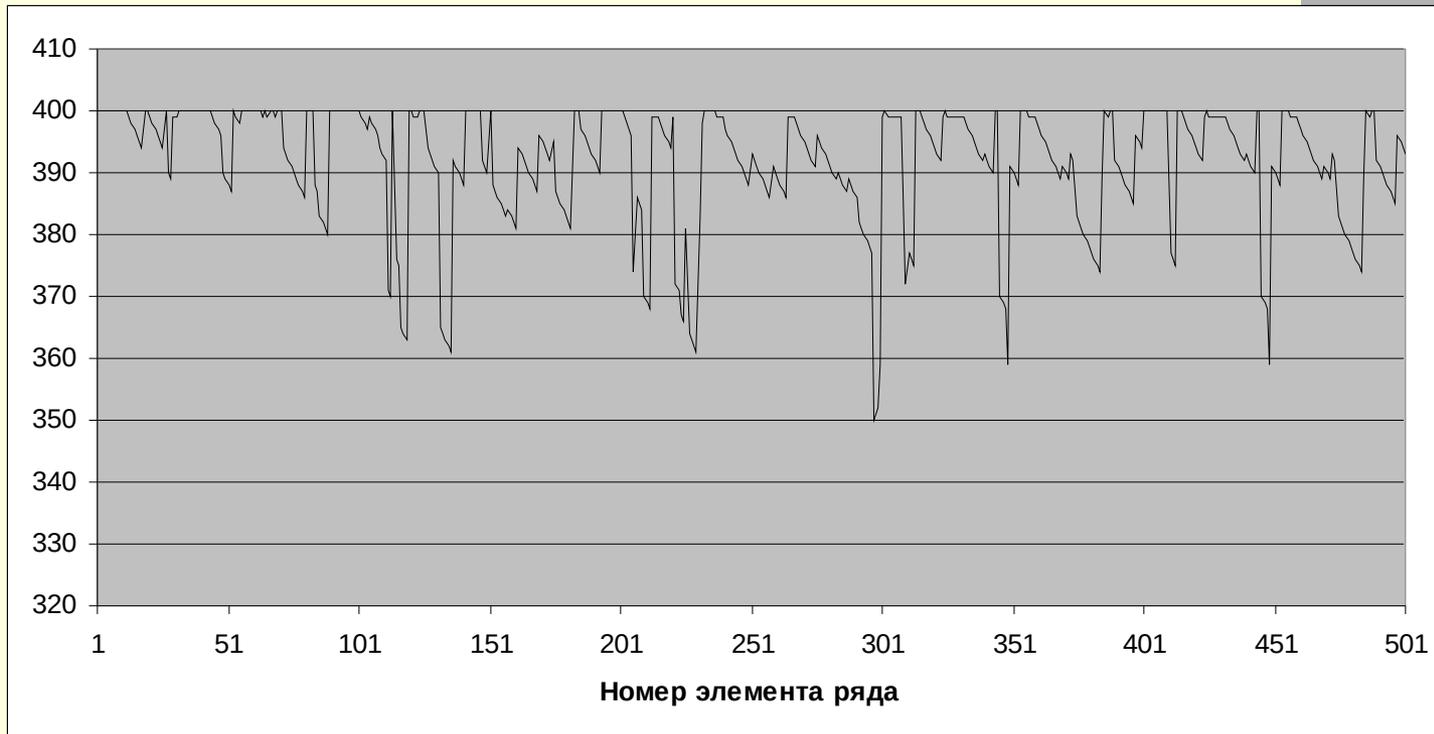
# Горизонтный ряд и оптимальный объем выборки

- Если ВПФР ряда  $x(t)$  является  $\varepsilon$ -стационарной, то ВПФР горизонтного ряда  $h(t, \tau; \varepsilon)$  также  $\varepsilon$ -стационарна.
- Относительная дисперсия распределения горизонтного ряда есть величина порядка  $O(\varepsilon)$ .
- Минимально достаточным объемом выборки для прогноза ВПФР на горизонт  $\tau$  с точностью  $\varepsilon$  называется величина
$$h(\tau, \varepsilon) = \max\{ h(t, \tau; \varepsilon) \}.$$
- Оптимальным объемом  $T$  для прогнозирования ряда называется величина, доставляющая минимум функционала оценки ошибки прогноза с учетом нестационарности ВПФР:

$$\sigma(h, t)^2 + V^2(h, \tau; t) \rightarrow \min$$

# Горизонтный ряд стац. процесса

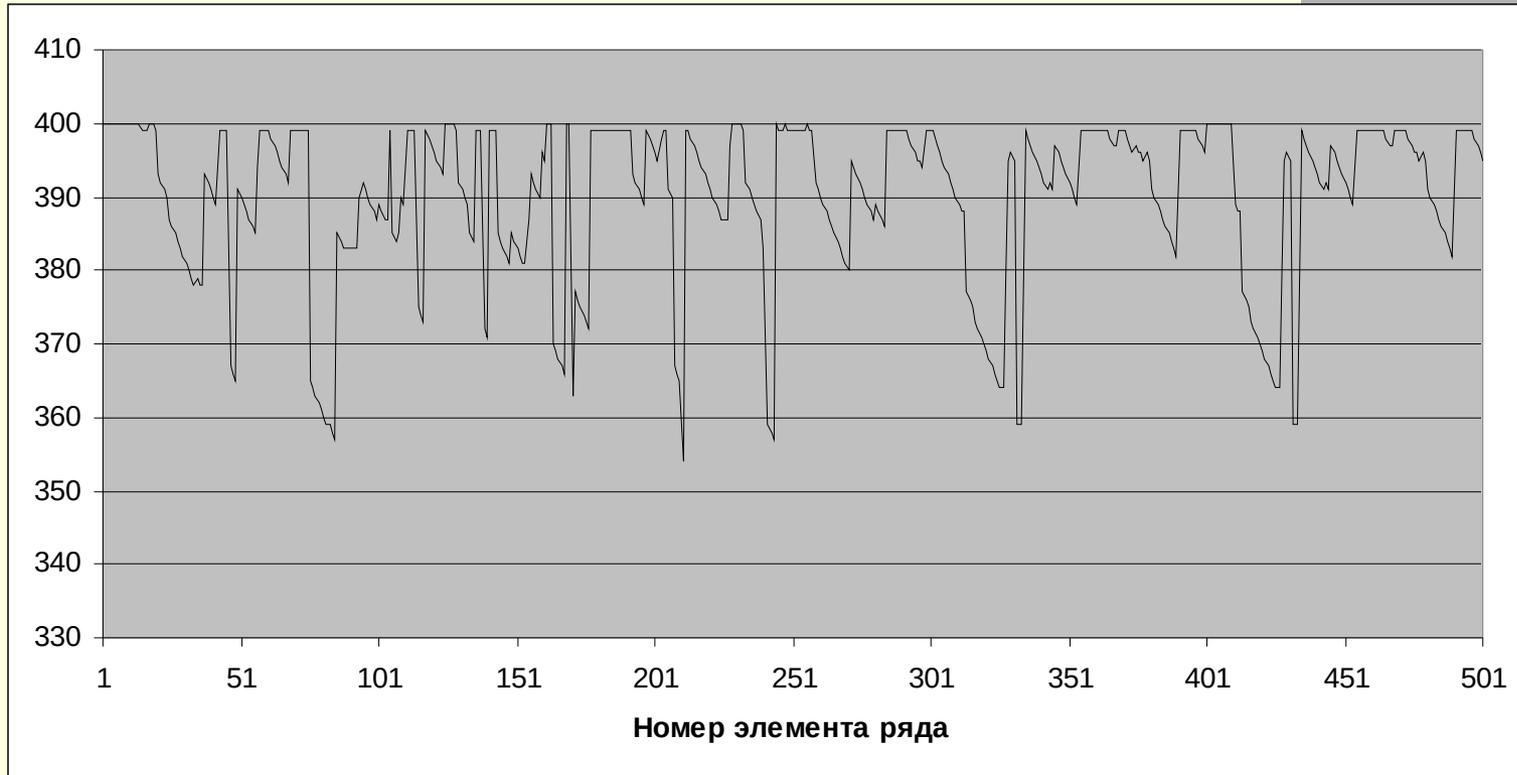
$$h(t, \tau; \varepsilon) = \min\{T : V(T, \tau; t) < \varepsilon\} < 2\tau / \varepsilon$$



Горизонтный ряд равномерного распределения  
при сдвиге на 10 шагов и точности 0,05

# Горизонтный ряд для ХДС

$$x_{n+1} = 1 - 2x_n^2, \quad x_0 \in [-1; 1]$$



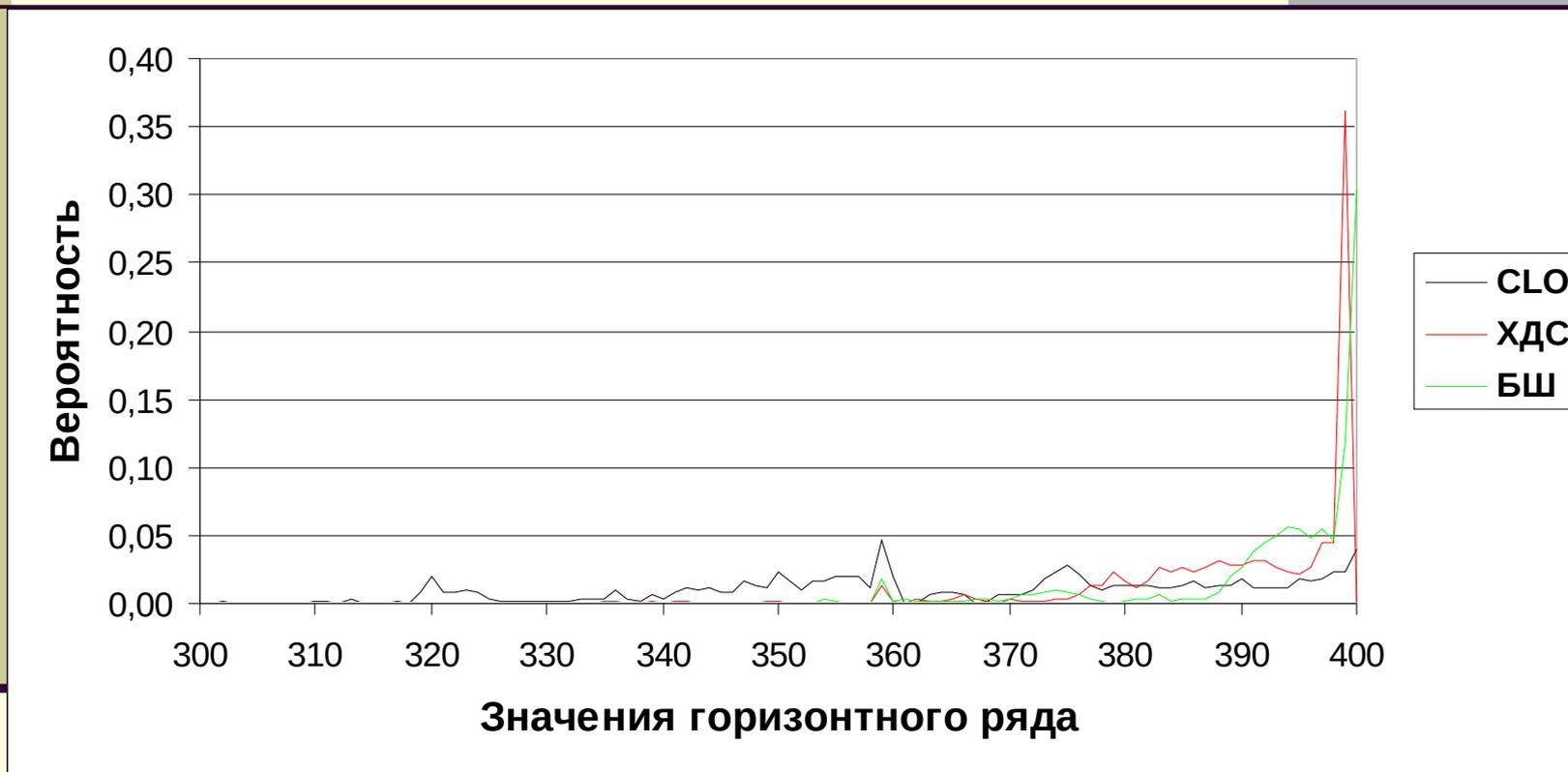
Горизонтный ряд логистической динамической системы  
при сдвиге на 10 шагов и точности 0,05

# Горизонтный ряд нестационарного процесса



Горизонтный ряд для курса евро/доллар  
при сдвиге на 10 шагов и точности 0,05

# Распределения горизонтных рядов



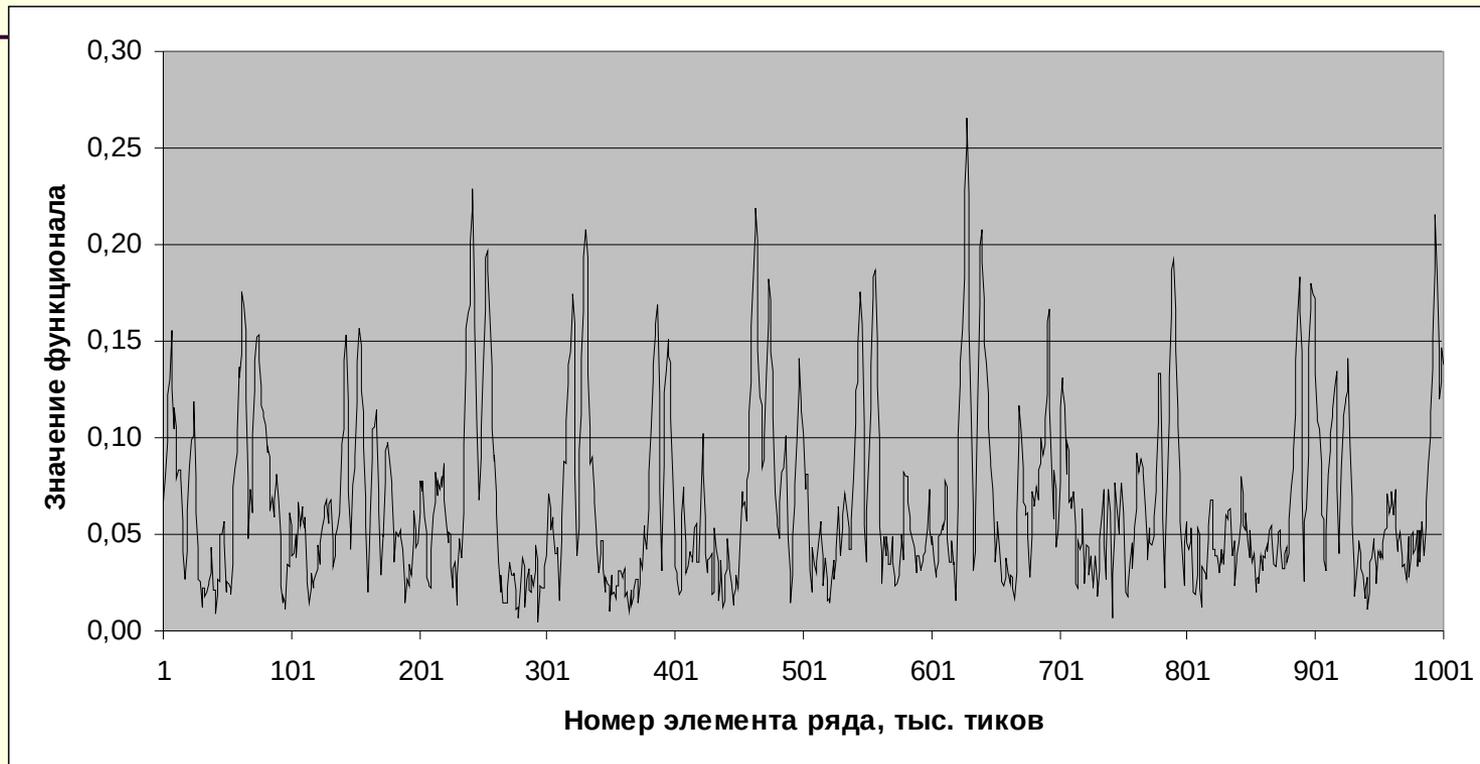
**БШ:** полочка перед максимумом в последней точке

**ХДС:** максимум в предпоследней точке, утолщенный хвост

**CLO:** максимум в промежуточной точке, немонотонность

# Нахождение момента разладки и определение уровня нестационарности ряда

# Ряд значений разности двух ВПФР встык в норме L1



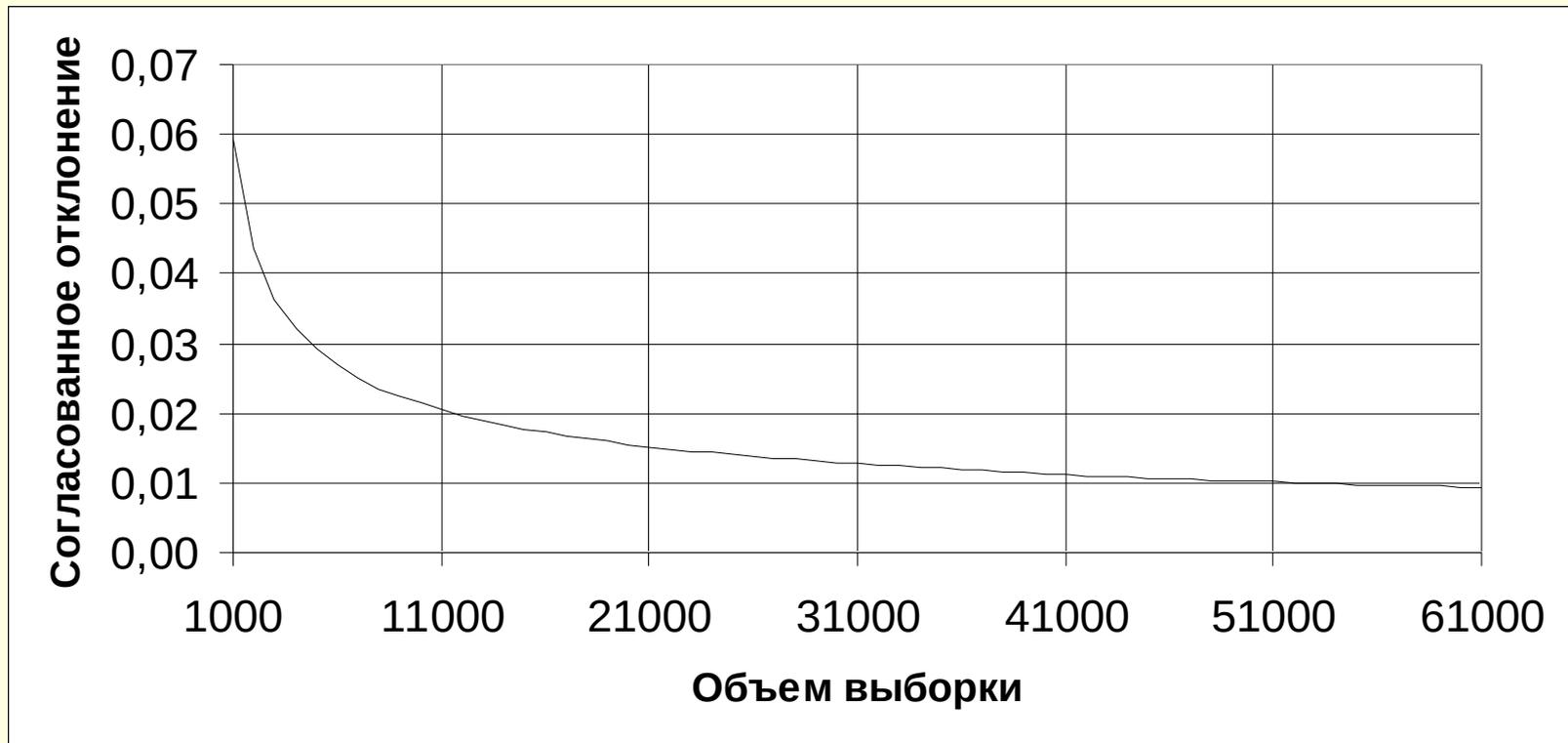
Скользящий ряд расстояний между выборками объемом 1000 тиков.

**Как определить, какое отклонение достаточно велико?**

**Каково типовое отклонение в стационарном случае?**

**Каким объемом выборки сканировать тиковый ряд?**

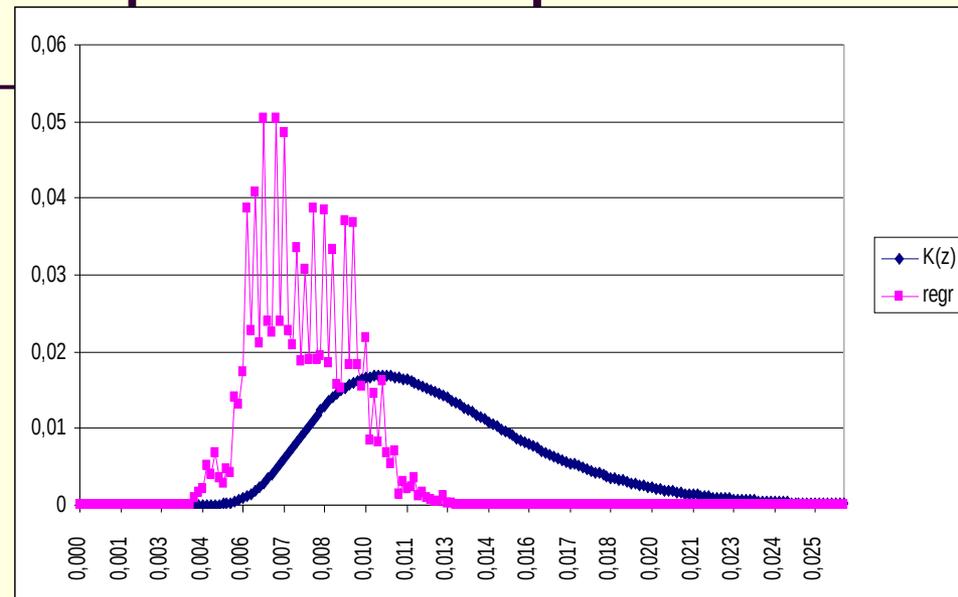
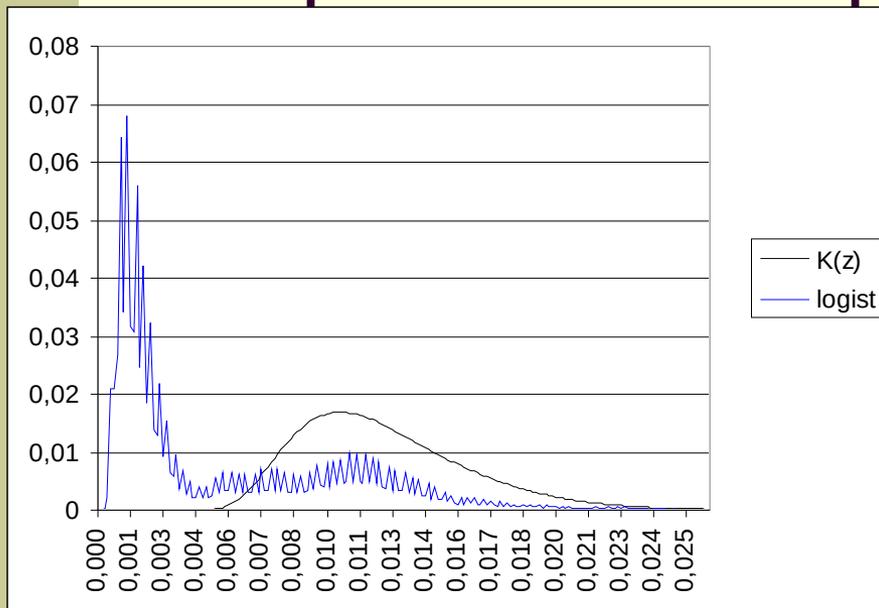
# Доля стационарно объясняемых отклонений в зависимости от объема n



Уровень стационарности: доля расстояний, превышающих этот уровень, равна уровню значимости критерия

$$1 - \frac{V_0}{2} = K \left( \sqrt{\frac{n}{2}} V_0 \right)$$

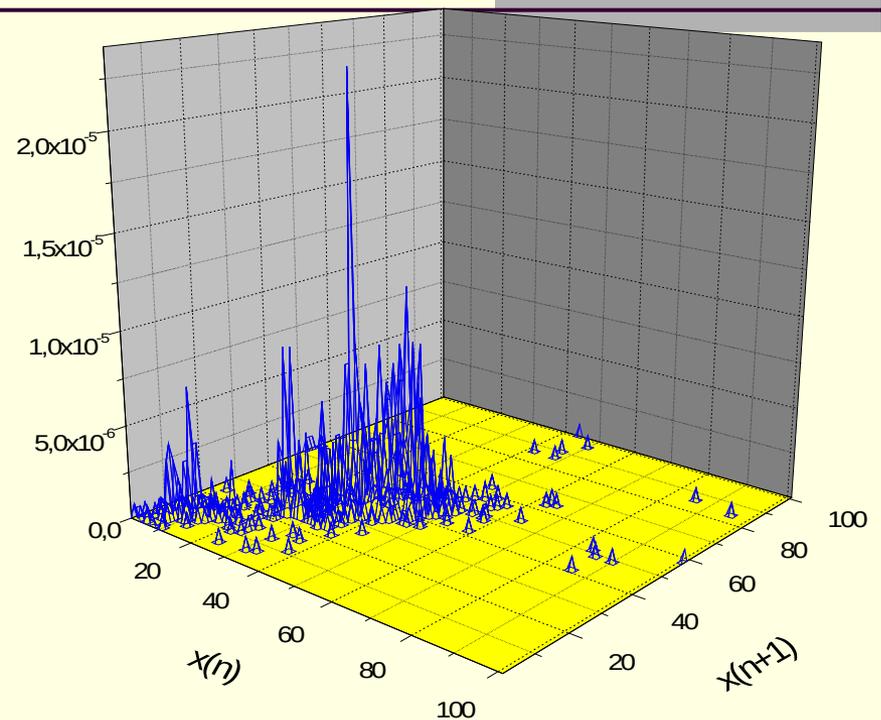
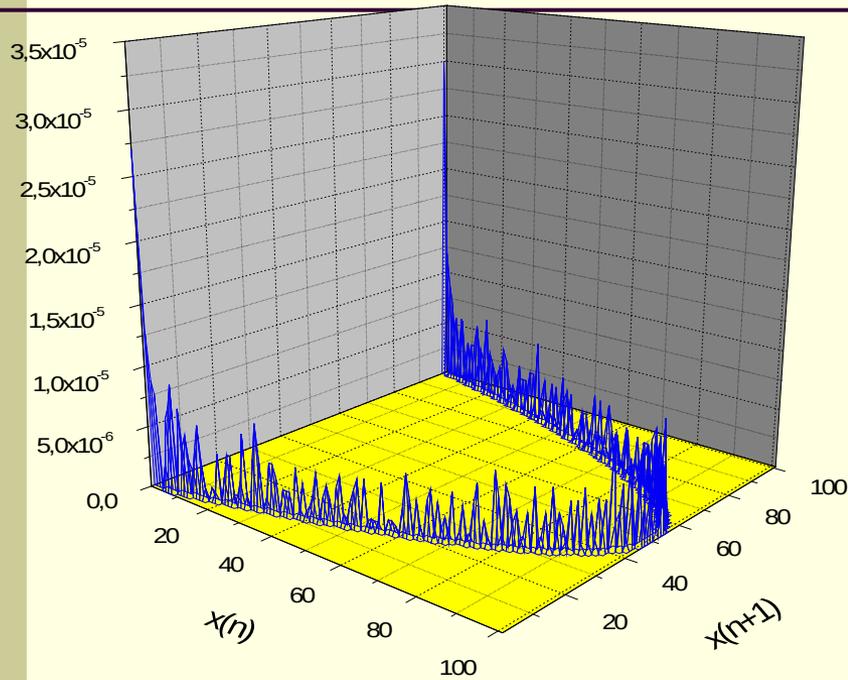
# Зависимые данные – сдвиг влево по сравнению с критерием Смирнова



Распределение расстояний между выборками в 10 тыс. данных для логистической ДС  $x_{n+1} = 1 - 2x_n^2$  по 1 млн экспериментов (слева) и для линейно зависимых величин (справа).

Классический критерий дает значение уровня стационарности 0,021, а на практике этот уровень оказался равен 0,014 для ХДС и 0,011 для регрессионной зависимости между выборками.

# Анализ носителя совместного распределения для определения зависимости величин



Приближенная функциональная зависимость между элементами ряда (функциональная корреляция) может быть найдена из носителя распределения. Слева – логистическая ХДС, справа – ряд остатков от средненедельного часового профиля цен на электроэнергию

$$x_{n+1} = 1 - 2x_n^2$$

# Для нестационарных выборок – сдвиг уровня стационарности вправо



Уровень нестационарности: доля значений, превышающих уровень, равна самому этому уровню

$$\int_0^{V_s(T)} g_T(V) dV = 1 - \frac{V_s(T)}{2}$$

# Статистическая добротность ряда



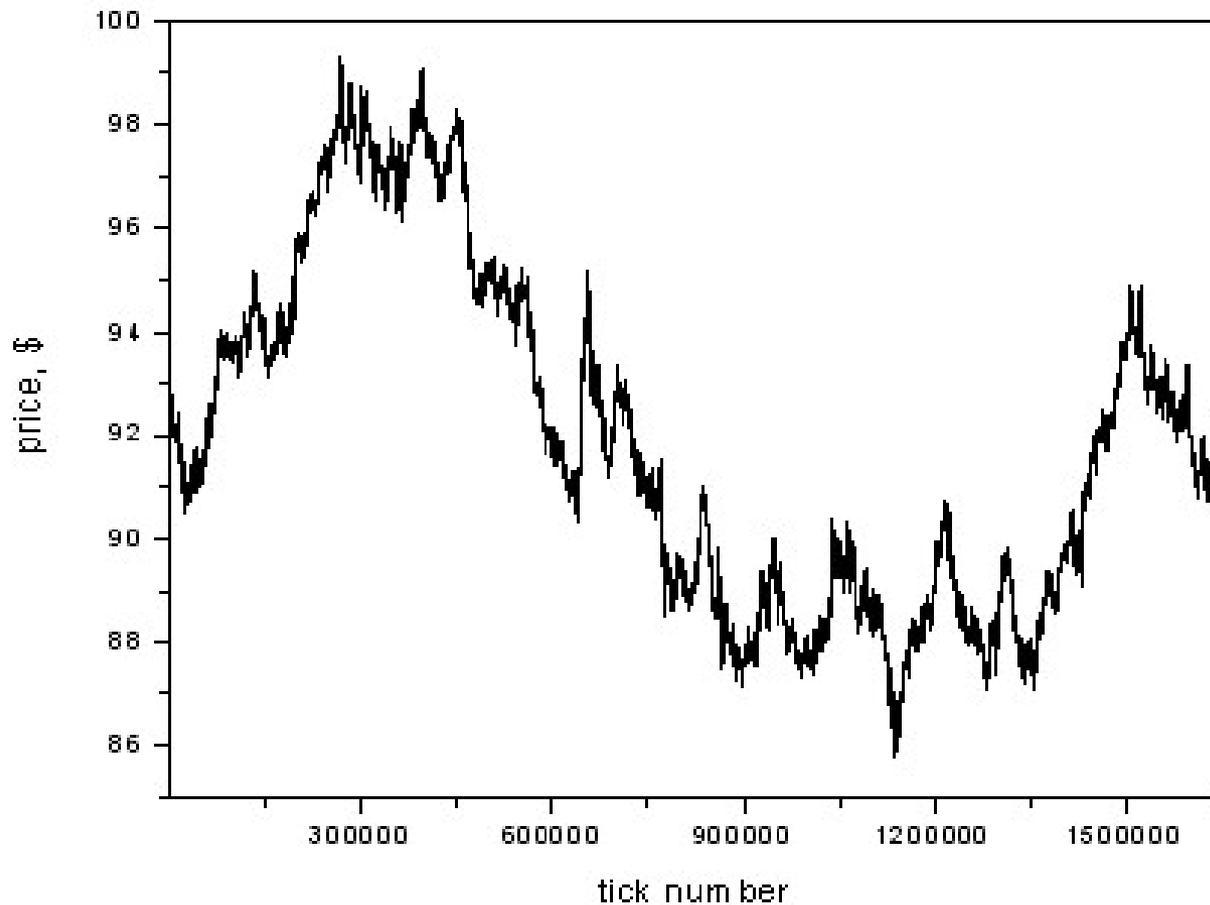
$$r(n) = \frac{V_s(n)}{V_{\max}(n)}$$

$$Q(n) = \frac{V_s(n)}{V_0(n)}$$

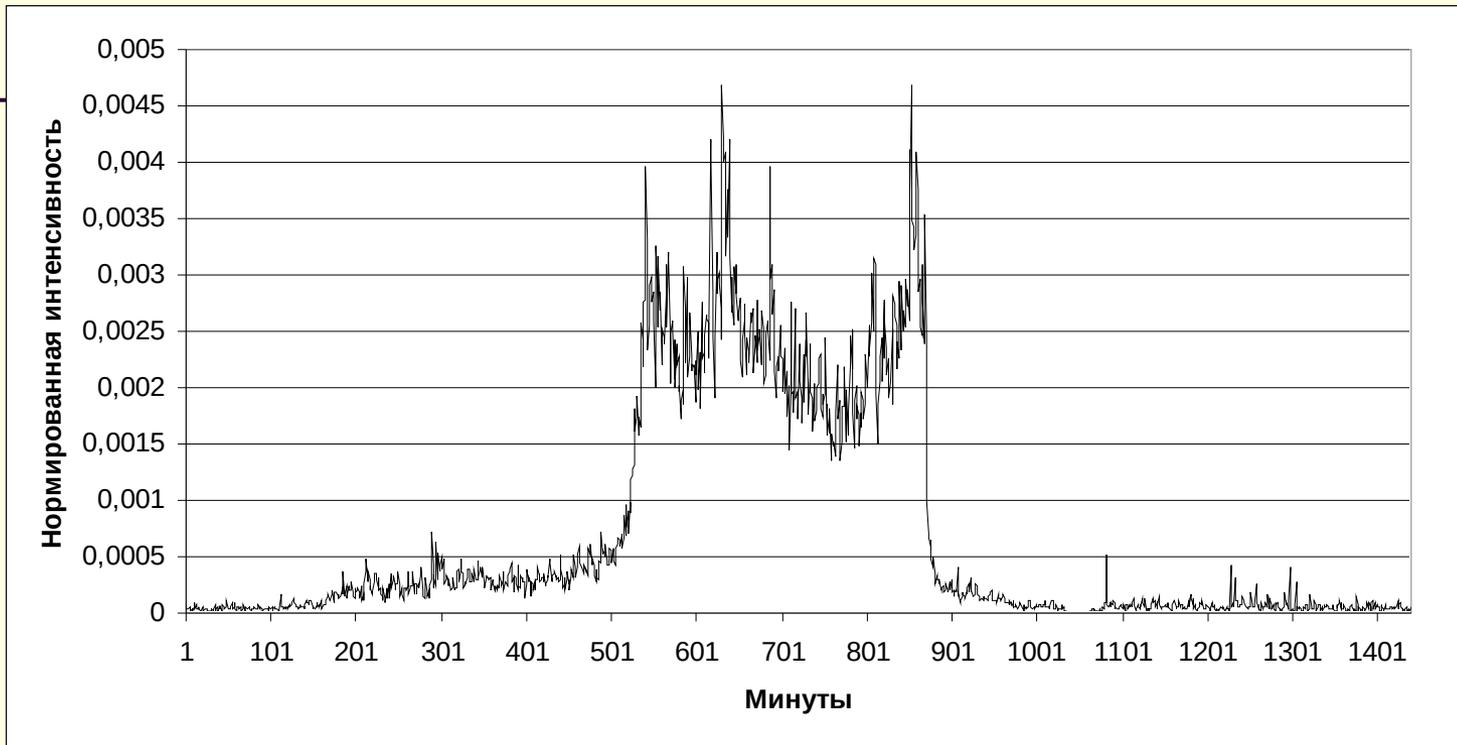
$$G(n) = Q(n)(1 - r(n))$$

# Идентификация текущей ситуации

# Тиковый ряд за месяц, oil contract



# Среднесуточный профиль активности



Параметр потока  $\mu$  есть среднее число событий за единицу времени. Вероятность того, что за период  $\Delta_t(\tau) = [t; t + \tau]$  произойдет ровно  $k$  событий, равна

$$p_k(t, t + \tau) = \frac{(\Lambda(t, \tau))^k}{k!} \exp(-\Lambda(t, \tau)), \quad \Lambda(t, \tau) = \tau \mu(t, t + \tau)$$

# Эталонные распределения трендов



**Нулевой прирост цены исключен из ряда.**

Существует связь формы эталона с интенсивностью потока событий: чем выше интенсивность, тем выше максимумы.

# Выводы

- Для нестационарного ряда всегда существует **оптимальный объем выборки**, максимизирующий достоверность анализа
- Оптимальный объем связан с горизонтом прогноза и его точностью; в первом приближении можно использовать **среднее значение горизонтного ряда** как минимально достаточный объем выборки
- Максимальные значения горизонтного ряда отвечают максимальной хаотизации, а минимальные – консолидации; промежутки времени между ними – период релаксации системы
- **Индикатор статистической добротности** показывает, выборкой какого объема лучше всего сканировать исходный ряд; **критерием разладки** является превышение уровня нестационарности

---

# Кинетический подход к анализу нестационарных временных рядов

# Фазовое пространство системы, ассоциированной с временным рядом

- По бесконечному набору значений  $x(t)$  можно построить ряды производных  $\dot{x}(t) = x(t+1) - x(t)$ ,  $\ddot{x}(t) = \dot{x}(t+1) - \dot{x}(t)$ , ... и ввести фазовое пространство с мерой

$$d\Gamma = F_\infty(x, \dot{x}, \ddot{x}, \dots, x^{(k)}, \dots; t) \prod_{k=0}^{\infty} dx^{(k)}$$

- Частичные многомерные ПФР определяются затем по формуле

$$\begin{aligned} f_n(x, \dot{x}, \dots, x^{(n)}; t) &= \int F_\infty(x, \dot{x}, \ddot{x}, \dots, x^{(k)}, \dots; t) \prod_{k=n+1}^{\infty} dx^{(k)} = \\ &= \int f_{n+1}(x, \dot{x}, \dots, x^{(n)}, x^{(n+1)}; t) dx^{(n+1)}. \end{aligned}$$

# Модель эволюции ВПФР

- Не предполагая, что ВПФР отвечает какой-либо дискретной динамической системе, построим оператор эволюции ВПФР, сохраняющий ее нормировку. Для этого рассмотрим совместное выборочное распределение  $F_T(\xi, t)$  величин

$$x(t), \dot{x}(t) = x(t+1) - x(t), \ddot{x}(t) = \dot{x}(t+1) - \dot{x}(t), \dots$$

так что

$$f_T(x, t) = \int F_T(x, \dot{x}, t) d\dot{x}$$

- Формальное уравнение эволюции ВПФР, полученное на основе теоремы Лиувилля, имеет вид

$$\frac{\partial F_T(\xi, t)}{\partial t} + \text{div}_{\xi}(\dot{\xi} F_T(\xi, t)) = 0, \quad \xi = (x, \dot{x}, \dots), \quad \dot{\xi} = (\dot{x}, \ddot{x}, \dots)$$

- Поскольку объем выборки  $T$  конечен, то число компонент  $\xi$  должно быть ограниченным. Обрыв цепочки позволяет получить модельное уравнение эволюции ВПФР с локально меняющейся скоростью.

# Эмпирическая скорость

- Рассмотрим совместное выборочное распределение случайной величины и ее приращений, т.е. положим  $\xi = (x, \dot{x})$ . Введем среднюю локальную скорость  $u_T(x, t)$  согласно равенству

$$u_T(x, t) f_T(x, t) = \int \dot{x} F_T(x, \dot{x}, t) d\dot{x}$$

- Тогда уравнение эволюции ВПФР («эмпирическое» уравнение Лиувилля, записанное относительно эмпирической скорости) имеет вид

$$\frac{\partial f_T(x, t)}{\partial t} + \frac{\partial (u_T(x, t) f_T(x, t))}{\partial x} = 0$$

- Аналогично вводится среднее локальное ускорение (и т.д.)

$$w_T(x, \dot{x}, t) F_T(x, \dot{x}, t) = \int \ddot{x} \Phi_T(x, \dot{x}, \ddot{x}, t) d\ddot{x}$$

# Замыкание кинетической модели

Дополним уравнение Лиувилля уравнением эволюции для скорости:

$$\left( \frac{\partial u}{\partial t} - u \frac{\partial u}{\partial x} \right) f - u^2 \frac{\partial f}{\partial x} = - \frac{\partial (ef)}{\partial x} + Wf$$

$$e(x,t) f(x,t) = \int \dot{x}^2 F(x, \dot{x}, t) d\dot{x}, \quad W(x,t) f(x,t) = \int w(x, \dot{x}, t) F(x, \dot{x}, t) d\dot{x}$$

Уравнение для  $u(x,t)$  требуется вследствие того, что, по построению, скорость известна в предыдущий момент по сравнению с ВПФР:

$$u(i+1, t) = \frac{u(i, t) f(i, t) - f(i, t) + f(i, t+1)}{f(i+1, t)}$$

Если известны  $e(x,t)$  и  $W(x,t)$ , то система замкнется. В противном случае добавляются уравнения для этих величин, которые зависят от моментов высших порядков и распределений более высокой размерности. Обрыв цепочки на каком-нибудь порядке приводит к замкнутым моделям эволюции.

**СПАСИБО ЗА ВНИМАНИЕ**